

**МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
Федеральное государственное бюджетное образовательное
учреждение высшего образования
«ПЕНЗЕНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
ПЕДАГОГИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ ИМ. В.Г. БЕЛИНСКОГО**

**Факультет физико-математических и
естественных наук**

**Кафедра «Математическое
образование»**

**Курсовая работа
по дисциплине «Математический анализ»
на тему «Операционное исчисление.
Преобразование Лапласа. Решение
дифференциальных уравнений с запаздывающим
аргументом»**

Направление подготовки – 44.03.01 Педагогическое образование

Профиль подготовки – Математика

Выполнил студент: _____ **Сидорова К. А.**
(подпись, дата) (Ф.И.О.)

Группа: **18ФПМ1**

Руководитель:
д.п.н., профессор каф. МО _____ **Яремко Н. Н.**
(подпись, дата) (Ф.И.О.)

Работа защищена с оценкой _____

Преподаватели _____

Дата защиты _____

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РФ
Федеральное государственное бюджетное образовательное
учреждение высшего образования
ПЕНЗЕНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
ПЕДАГОГИЧЕСКИЙ ИНСТИТУТ ИМ. В.Г. БЕЛИНСКОГО

Факультет физико-математических
и естественных наук

Кафедра «Математическое
образование»

Направление подготовки
44.03.01 Педагогическое образование
Профиль подготовки «Математика»

Утверждаю: зав. кафедрой
«____» _____ 20__ г.

Задание

По КР студента Сидоровой Ксении Алексеевны
(ФИО полностью)

Тема работы «Операционное исчисление. Преобразование Лапласа. Решение дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом»

Распоряжение по кафедре от «_____» 20__ г. № _____

Срок сдачи студентом законченной работы «____» _____ 20__ г.

Перечень подлежащих разработке вопросов

1. Понятие операционного исчисления, преобразования Лапласа. Примеры. Основные теоремы операционного исчисления.
2. Решение дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом
 - 2.1. Классификация дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. Постановка начальной задачи. Примеры.
 - 2.2. Решение дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Метод шагов. Примеры.
 - 2.3. Периодические решения линейного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Примеры.
 - 2.4. Приближенный метод разложения неизвестной функции с запаздывающим аргументом по степеням запаздывания. Примеры.

Дата выдачи задания «__» _____ 20__ г.

Руководитель _____ / _____
(подпись) Ф.И.О.

Задание принял к исполнению _____ / _____
(подпись) Ф.И.О.

Оглавление

Введение.....	4
Глава 1. Операционное исчисление. Преобразование Лапласа.....	6
1.1 Понятие операционного исчисления, преобразования Лапласа. Примеры.....	6
1.2 Основные теоремы операционного исчисления.....	9
Глава 2. Решение дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.....	14
2.1 Классификация дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. Постановка начальной задачи. Примеры.....	14
2.2 Решение дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Метод шагов. Примеры.....	16
2.3 Периодические решения линейного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Примеры.....	19
2.4 Приближенный метод разложения неизвестной функции с запаздывающим аргументом по степеням запаздывания. Примеры.....	22
Заключение.....	24
Список литературы.....	25

Введение

Операционное исчисление в настоящее время является одной из важнейших глав практического математического анализа. В физике, механике, электротехнике и в других науках при решении различных задач используются методы операционного исчисления.

Операционный метод непосредственно используется при решении обыкновенных дифференциальных уравнений, дифференциальных уравнений в частных производных, а также их систем.

Основоположниками данного метода считают русских ученых М. Е. Ващенко-Захарченко и А. В. Летникова. Однако обратило на себя внимание оно только после того, как английский инженер-электрик Хевисайд, используя символическое исчисление, получил ряд важных результатов. Недоверие к операционному исчислению сохранялось до тех пор, пока Джорджи, Бромвич, Карсон, А. М. Эфрос, А. И. Лурье, В. А. Диткин и другие не установили связи операционного исчисления с интегральными преобразованиями.

Идея решения дифференциального уравнения операционным методом состоит в том, что от дифференциального уравнения относительно искомой функции-оригинала $f(t)$ переходят к уравнению относительно другой функции $F(p)$, называемой изображением $f(t)$. Полученное уравнение обычно уже алгебраическое, т.е. более простое в сравнении с исходным. Решая его относительно изображения $F(p)$ и переходя затем к соответствующему оригиналу, находят искомое решение данного дифференциального уравнения.

Однако существует множество разнообразных процессов, описанных в современной литературе, которые основаны и на передаче массы, энергии, информации (как пример, наследственной), сопровождающиеся наличием запаздывания. Оно может быть обусловлено самыми различными причинами и явлениями — ограниченностью скорости распространения взаимодействия, "немгновенностью" реакции, наличием инерционности некоторых явлений (например, индуктивности в электрических цепях), ограниченностью скорости протекания технологических процессов и т. д.

В некоторых случаях исключение запаздывания из рассмотрения позволяет адекватно описывать реальные процессы. Но иногда, отбрасывая запаздывание, можно прийти к абсурдным (по крайней мере, не эквивалентным реальности) выводам. Таким образом, некоторые процессы не могут быть адекватно описаны обыкновенными дифференциальными уравнениями. В связи с этим возникает необходимость рассматривать, а также решать уравнения, в которых неизвестная функция входит при различных значениях аргумента. Одним из представителей таких уравнений является простейшее дифференциальное уравнение с запаздывающим аргументом.

Поэтому тема данной курсовой работы «Операционное исчисление. Преобразование Лапласа. Решение дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом» имеет весьма актуальное значение.

Объектом данной курсовой работы являются дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом.

Предмет курсовой работы – методы решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.

Целью данной работы является выявление, обоснование и практическое применение различных методов решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.

В соответствии с объектом, предметом и целью были поставлены следующие задачи:

- изучить научную литературу по заданной теме;
- раскрыть суть каждого из методов решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом;
- рассмотреть на конкретных примерах использование каждого из методов решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.

Курсовая работа состоит из введения, двух глав, заключения, списка литературы.

Глава 1. Операционное исчисление. Преобразование Лапласа.

1.1 Понятие операционного исчисления, преобразования Лапласа.

Операционное исчисление – один из методов математического анализа, открытый во второй половине XIX века, позволяющий в ряде случаев с помощью простых средств решать сложные математические задачи. Строгое обоснование он получил в 20-х годах прошлого столетия.

Учёные связывали этот метод с известным из теории функций комплексного переменного методом интегральных преобразований. При этом операционный метод получил новую трактовку как метод, основанный на преобразовании Лапласа.

Преобразование Лапласа – это интегральное преобразование, которое определяется соотношением

$$F(p) = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt} dt \quad (1.1)$$

Интеграл в правой части (1.1) называется интегралом Лапласа. Изображение интегрального преобразования Лапласа называют изображением по Лапласу. Взаимосвязь оригинала $f(t)$ и его изображения $F(p)$ записывают следующим образом:

$$F(p) = L[f(t)](p) \text{ или } f(t) \doteq F(p).$$

При этом $f(t)$ называют функцией-оригиналом или просто оригиналом. Условимся обозначать оригиналы малыми буквами $f(t)$, $\varphi(t)$, ..., а их изображения – соответствующими заглавными буквами $F(p)$, $\Phi(p)$. Предполагается, что функция-оригинал удовлетворяет следующим трем условиям:

- 1) $f(t) \equiv 0$ для $t < 0$;
- 2) $f(t)$ кусочно-непрерывна на действительной оси, т.е. она может иметь только разрывы I рода, причем каждый конечный интервал содержит конечное число точек разрыва;

3) $f(t)$ при $t \rightarrow +\infty$ имеет неограниченный показательный рост, т.е.

существуют такие постоянные $M > 0$ и σ , что $|f(t)| \leq M e^{\sigma t}$ при $t > 0$.

С физической точки зрения, условие 1) оправдано тем, что в роли параметра t обычно выступает время. Дифференциальные уравнения, описывающие физические процессы, решаются с заданными начальными условиями, поэтому считают, что история процесса до момента начала наблюдения «заложена» в начальных условиях. Условие 2) естественно, однако оно может заменяться более легким (интегрируемость на любом конечном интервале) или более жестким – условиями Дирихле. Третье условие для физических процессов всегда справедливо.

Пример 1. Простейшим оригиналом является функция Хэвисайда

$$\eta(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

Она подчиняется условиям 1), 2), а условие 3) выполнено с $M = 1$ и $\sigma = 0$.

Функция $\eta(t)$ играет важную роль в пространстве оригиналов Лапласа, являясь в нём единичной функцией: если $f(t)$ – функция-оригинал, то $f(t)\eta(t) \equiv f(t)$.

Замечание. Если функция $f(t)$ не удовлетворяет хотя бы одному из условий 1)-3), то она не является оригиналом.

Пример 2. Функция $f(t) = \frac{1}{t}$ не является оригиналом, поскольку она не определена при $t = 0$. В этой точке функция терпит разрыв второго рода, а значит и условие 2) нарушается.

Для любой функции-оригинала $f(t)$ параметр σ в условии 3) определяется неоднозначно. Число σ_0 , являющееся нижней гранью всех таких σ , называется порядком роста функции $f(t)$.

Пример 3. Функция $f(t) = e^{t^2}$ не является оригиналом, поскольку

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{\ln(e^{t^2})}{t} = \lim_{t \rightarrow +\infty} t = +\infty$$

В таком случае говорят, что $f(t)$ имеет неограниченный рост.

Рассмотрим важные теоремы из теории операционного исчисления.

Теорема 1 (об области существования изображения).

Если $f(t)$ – оригинал и имеет порядок роста σ_0 , то интеграл (1.1) сходится абсолютно всюду в полуплоскости $\operatorname{Re} p > \sigma_0$, при этом сходимость равномерная в любой области $\operatorname{Re} p \geq \sigma > \sigma_0$. Функция $F(p)$, являющаяся изображением $f(t)$, аналитична в полуплоскости $\operatorname{Re} p > \sigma_0$.

Доказательство. Выберем произвольные σ и σ_1 , $\sigma_0 < \sigma_1 < \sigma$. Существует такое значение M , что $|f(t)| \leq M e^{\sigma_1 t}$ при $t > 0$. Следовательно, функция $f(t)e^{\sigma_1 t}$ ограничена на действительной оси. Поэтому для любого $p = \xi + i\eta$, $\xi \geq \sigma$, получаем

$$\int_0^{+\infty} |f(t)e^{-pt}| dt = \int_0^{+\infty} |f(t)|e^{-\xi t} dt \leq \int_0^{+\infty} M e^{-(\sigma - \sigma_1)t} dt, \quad (1.2)$$

Т.е. подынтегральная функция имеет сходящийся интеграл, не зависящий от p . Это значит, что несобственный интеграл сходится всюду в полуплоскости $\operatorname{Re} p \geq \sigma$, абсолютно и равномерно. Можно также показать, что возможно дифференцирование интеграла (1.2) по параметру p . Это и означает, что $F(p)$ является аналитической.

Таким образом, данная теорема устанавливает условия, при которых для функции $f(t)$ действительного переменного ставится в соответствие единственная функция $F(p)$ комплексного переменного – её изображение. Но будет ли каждому изображению соответствовать единственный интеграл? Ответом на данный вопрос является следующая теорема.

Теорема 2 (о единственности оригинала).

Если $F(p)$ является изображением двух оригиналов $f(t)$ и $\varphi(t)$, то эти оригиналы совпадают во всех точках, в которых они непрерывны.

Замечание. Различные разрывные функции могут иметь одинаковое изображение.

Рассмотрим теперь основные свойства изображений по Лапласу:

1. Изображение $F(p)$ является функцией комплексного переменного, аналитической в полуплоскости $\operatorname{Re} p > \sigma_0$, где σ_0 – показатель роста оригинала. Это следует из теоремы 1.
2. Существует предел

$$\lim_{\operatorname{Re} p \rightarrow +\infty} F(p) = 0.$$

Что следует из доказательства теоремы 1 при σ_0 :

$$|F(p)| \leq \int_0^{+\infty} |f(t)e^{-pt}| dt \leq \int_0^{+\infty} M e^{-(\operatorname{Re} p - \sigma)t} dt = \frac{M}{\operatorname{Re} p - \sigma}$$

3. Если функция-оригинал $f(t)$ удовлетворяет условиям Дирихле, то имеет место формула обращения

$$f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} F(p)e^{pt} dp, \quad (1.3)$$

где по определению

$$\int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} F(p)e^{pt} dp = \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \int_{\sigma-i\omega}^{\sigma+i\omega} F(p)e^{pt} dp,$$

а $\sigma > \sigma_0$ может быть выбрана произвольно. Равенство 1.3 выполняется в каждой точке t , в которой функция $f(t)$ непрерывна.

Замечание. Интеграл в правой части формулы обращения (1.3) называют интегралом Меллина, а саму формулу – формулой Римана-Меллина.

1.2 Основные теоремы операционного исчисления

1. Линейность

Если $f_1(t), \dots, f_k(t)$ – функции-оригиналы, $f_i(t) \doteq F_i(p)$, $i = 1, \dots, k$, то для любых $\alpha_1, \dots, \alpha_k \in \mathbb{C}$ функция $\alpha_1 f_1(t) + \dots + \alpha_k f_k(t)$ есть функция-оригинал и

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i f_i(t) \doteq \sum_{i=1}^k \alpha_i F_i(p).$$

Это свойство – констатация того, что преобразование Лапласа линейно.

2. Теорема подобия.

Если $f(t)$ – функция-оригинал, то для любого положительного числа α функция $f(\alpha t)$ – тоже оригинал, и, если $f(t) \rightleftharpoons F(p)$, то

$$f(\alpha t) \rightleftharpoons \frac{1}{\alpha} F\left(\frac{p}{\alpha}\right).$$

Доказательство. Выполним в интеграле замену переменной $\tau = \alpha t$, получим

$$\begin{aligned} L[f(\alpha t)](p) &= \int_0^{+\infty} f(\alpha t) e^{-pt} dt = \\ &= \int_0^{+\infty} f(\tau) e^{-p \frac{\tau}{\alpha}} \frac{d\tau}{\alpha} = \frac{1}{\alpha} \int_0^{+\infty} f(\tau) e^{-\frac{p}{\alpha} \tau} d\tau = \frac{1}{\alpha} F\left(\frac{p}{\alpha}\right). \end{aligned}$$

3. Теорема смещения.

Если $f(t)$ – функция-оригинал, $f(t) \rightleftharpoons F(p)$, то для любого комплексного числа λ функция $e^{\lambda t} f(t)$ – тоже оригинал и

$$e^{\lambda t} f(t) \rightleftharpoons F(p - \lambda).$$

Доказательство.

$$L[e^{\lambda t} f(t)](p) = \int_0^{+\infty} e^{\lambda t} f(t) e^{-pt} dt = \int_0^{+\infty} f(t) e^{-(p-\lambda)t} dt = F(p - \lambda).$$

4. Теорема запаздывания.

Если $f(t)$ – функция-оригинал, $f(t) \rightleftharpoons F(p)$, то для любого положительного числа a функция $f(t - a)$ – тоже оригинал и

$$f(t - a) \rightleftharpoons e^{-ap} F(p).$$

Доказательство. Условия 1)–3) определения оригинала выполняются. Учитывая $f(t - a) = 0$ при $t < a$, при помощи замены переменной $\tau = t - a$ получаем

$$\begin{aligned} L[f(t - a)](p) &= \int_0^{+\infty} f(t - a) e^{-pt} dt = \int_0^{+\infty} f(\tau) e^{-p(\tau+a)} d\tau = \\ &= e^{-ap} \int_0^{+\infty} f(\tau) e^{-p\tau} d\tau = e^{-ap} F(p). \end{aligned}$$

5. Интегрирование оригинала.

Если $f(t)$ – функция – оригинал, $f(t) \rightleftharpoons F(p)$, то функция

$$g(t) = \int_0^t f(\tau) d\tau$$

является оригиналом и

$$g(t) \doteq \frac{1}{p} F(p).$$

Доказательство. Первые два условия для функции-оригинала выполняются. Остаётся лишь проверить выполнимость условия 3). Получим:

$$|g(t)| = \left| \int_0^t f(\tau) d\tau \right| \leq \int_0^t |f(\tau)| d\tau \leq \int_0^t M e^{\sigma\tau} d\tau = \frac{M}{\sigma} (e^{\sigma t} - 1).$$

Можно считать, что $\sigma > 0$. Тогда

$$|g(t)| \leq \frac{M'}{\sigma} e^{\sigma t}.$$

Отсюда можем сделать вывод, что показатель роста функции не превосходит $\max\{\sigma(f), 0\}$. Проверим также формулу перехода к первообразной:

$$\begin{aligned} \int_0^{+\infty} g(t) e^{-pt} dt &= \int_0^{+\infty} e^{-pt} dt \int_0^t f(\tau) d\tau = \int_0^{+\infty} d\tau \int_{\tau}^{+\infty} e^{-pt} f(\tau) dt \\ &= \int_0^{+\infty} f(\tau) \frac{e^{-p\tau}}{p} d\tau = \frac{1}{p} F(p). \end{aligned}$$

Порядок интегрирования можно изменить также потому, что несобственный двойной интеграл от функции $f(\tau)e^{-pt}$ по угловой области $0 < t < \infty$, $0 < \tau < t$ сходится абсолютно.

6. Дифференцирование оригинала.

Пусть функция $f(t)$ непрерывна при $t > 0$, имеет производную всюду, кроме множества, имеющего конечное число точек на любом конечном интервале. Если $f(t)$ и $f'(t)$ — функции-оригиналы, $f(t) \doteq F(p)$, то

$$f'(t) \doteq pF(p) - f(+0),$$

где $f(+0) = \lim_{t \rightarrow +0} f(t)$.

Доказательство. Из условия вытекает равенство

$$f(t) = f(+0)\eta(t) + \int_0^t f'(\tau) d\tau.$$

Остаётся только к функции $f'(t)$ применить теорему об интегрировании оригинала и воспользоваться соотношением $\eta(t) \doteq p^{-1}$:

$$L[f(t)](p) = \frac{f(+0)}{p} + \frac{L[f'(t)](p)}{p},$$

что и приводит к нужному соотношению.

Необходимо отметить, что при дифференцировании оригинала главное, чтобы производная $f'(t)$ была оригиналом и чтобы для неё была верна формула Ньютона-Лейбница.

Дифференцирование оригинала может применяться также многократно. Если функция $f(t)$ имеет $k - 1$ производную, непрерывную при $t > 0$, то существует k -я производная всюду, кроме, быть может, некоторого множества (имеющего конечное число точек на любом конечном интервале), и если все эти производные являются оригиналами, то

$$f^{(k)}(t) \doteq p^k F(p) - p^{k-1} f(+0) - \dots - f^{(k-1)}(+0),$$

где $f(t) \doteq F(p)$.

7. Интегрирование изображения.

Если $f(t)$ – функция – оригинал, $f(t) \doteq F(p)$, функция $\frac{f(t)}{t}$ ограничена в окрестности 0, то она является оригиналом и

$$\frac{f(t)}{t} \doteq \int_p^\infty F(p) dp.$$

Доказательство. Функция $\frac{f(t)}{t}$ не может быть оригиналом потому, что она не ограничена при $t \rightarrow +0$. По условию,

$$\int_0^{+\infty} f(t) e^{-pt} dt = F(p).$$

Проинтегрируем данное равенство по p от точки $p_0 = \xi + i\eta$ до ∞ по отрезку горизонтальной прямой:

$$\begin{aligned}
\int_{p_0}^{\infty} dp \int_0^{+\infty} f(t) e^{-pt} dt &= \\
&= \int_{\xi}^{+\infty} d\sigma \int_0^{+\infty} f(t) e^{-(\sigma+i\eta)t} dt = \\
&= \int_0^{+\infty} dt \int_{\xi}^{+\infty} f(t) e^{-(\sigma+i\eta)t} d\sigma = \\
&= \int_0^{+\infty} f(t) e^{-i\eta t} dt \int_{\xi}^{+\infty} e^{-\sigma t} d\sigma = \int_0^{+\infty} \frac{f(t)}{t} e^{-(\sigma+i\eta)t} dt = \\
&= \int_{p_0}^{\infty} F(p) dp.
\end{aligned}$$

Изменение порядка интегрирования возможно также потому, что несобственный двойной интеграл сходится абсолютно.

8. Дифференцирование изображения.

Если $f(t)$ – оригинал, $f(t) \rightleftharpoons F(p)$, то функция $-tf(t)$ – тоже оригинал, причем $-tf(t) \rightleftharpoons F'(p)$.

Доказательство. Понятно, что функция $tf(t)$ является оригиналом, причем с тем же порядком роста, что и функция $f(t)$. Применим теорему об интегрировании изображения к функции $\phi(t) = tf(t)$. Если $\phi(t) \rightleftharpoons \Phi(p)$, то

$$f(t) = \frac{\phi(t)}{t} \rightleftharpoons \int_p^{\infty} \Phi(p) dp = F(p).$$

Дифференцируя по p , находим $F'(p) = -\Phi(p)$, что и доказывает это утверждение.

9. Свертка оригиналов.

Это свойство преобразования Лапласа является одним из важнейших в плане возможности практических приложений.

Свёрткой двух функций-оригиналов $f(t)$ и $g(t)$ называют функцию

$$(f * g)(t) = \int_0^t f(\tau) g(t - \tau) d\tau.$$

Свёртка оригиналов f и g является оригиналом, причем показатель роста свёртки не превосходит максимального из показателей для f и g . Если $f(t) \doteq F(p), g(t) \doteq G(p)$, то

$$(f * g)(t) \doteq F(p)G(p).$$

10. Предельные значения оригинала и изображения.

Для любой функции-оригинала $f(t)$ с изображением $F(p)$ выполняется равенство $\lim_{p \rightarrow \infty} pF(p) = f(+0)$, где предельный переход $p \rightarrow \infty$ осуществляется внутри угловой области $|\arg p| \leq \alpha < \frac{\pi}{2}$.

Таким образом, теория преобразований Лапласа на данный момент достаточно развита и на базе неё могут решаться различные задачи теоретического и практического характера.

Глава 2. Решение дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом.

2.1 Классификация дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. Постановка начальной задачи. Примеры.

Дифференциальными уравнениями с отклоняющимся аргументом называются дифференциальные уравнения, в которых неизвестная функция $x(t)$ входит при различных значениях аргумента.

Примеры.

1. $\dot{x}(t) = f\{t, x(t), x[t - \tau(t)]\}.$
2. $\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \tau_1), x(t - \tau_2)].$
3. $\ddot{x}(t) = f\{t, x(t), \dot{x}(t), x[t - \tau(t)], \dot{x}[t - \tau(t)]\}.$
4. $\ddot{x}(t) = f\left[t, x(t), \dot{x}(t), x\left(\frac{t}{2}\right), \dot{x}\left(\frac{t}{2}\right)\right].$

Дифференциальным уравнением с запаздывающим аргументом называется дифференциальное уравнение с отклоняющимся аргументом, в которое производная наивысшего порядка от неизвестной функции входит при одинаковых значениях аргумента и этот аргумент не меньше, чем все аргументы неизвестной функции и её производных, входящих в уравнение.

Согласно этому определению уравнения (1) и (3) при условиях $\tau(t) \geq 0, t - \tau(t) \geq 0$, будут уравнениями с запаздывающим аргументом. Уравнение (2) будет уравнением с запаздывающим аргументом, если $\tau_1 \geq 0, \tau_2 \geq 0, t \geq \tau_1, t \geq \tau_2$. Уравнение (4) – это уравнение с запаздывающим аргументом, так как $t \geq 0$.

Дифференциальным уравнением с опережающим аргументом называется дифференциальное уравнение с отклоняющимся аргументом, в котором производная наивысшего порядка от неизвестной функции входит при одинаковых значениях аргумента и этот аргумент не больше остальных аргументов неизвестной функции и ее производных, входящих в уравнение.

Примеры.

1. $\dot{x}(t) = f\{t, x(t), x[t + \tau(t)]\}$.
2. $\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t + \tau_1), x(t + \tau_2)]$.
3. $\ddot{x}(t) = f\{t, x(t), \dot{x}(t), x[t + \tau(t)], \dot{x}[t + \tau(t)]\}$.

Дифференциальные уравнения с отклоняющимся аргументом, не являющиеся уравнениями с запаздывающим или опережающим аргументом называются дифференциальными уравнениями нейтрального типа.

Примеры.

1. $\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \tau), \dot{x}(t - \tau)]$.
2. $\ddot{x}(t) = f\{t, x(t), x[t - \tau(t)], \dot{x}[t - \tau(t)], \ddot{x}[t - \tau(t)]\}$.

Рассмотрим простейшее дифференциальное уравнение с отклоняющимся аргументом:

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \tau)],$$

где $\tau \geq 0$ и $t - \tau \geq 0$. Тогда перед нами – дифференциальное уравнение с запаздывающим аргументом. Основная начальная задача при решении этого уравнения заключается в следующем: определить непрерывное решение $x(t)$ уравнения для $t > t_0$ (t_0 – фиксированное время) при условии, что $x(t) = \varphi_0(t)$, когда $t_0 - \tau \leq t \leq t_0$, где $\varphi_0(t)$ – заданная непрерывная начальная функция. Сегмент $[t_0 - \tau, t_0]$ называется начальным множеством, t_0 называется начальной точкой. Предполагается, что $x(t_0 + 0) = \varphi_0(t_0)$.

Если запаздывание в уравнении зависит от времени t ($\tau = \tau(t)$), то начальная задача ставится следующим образом: найти решение уравнения при $t > t_0$, если известна начальная функция $x(t) = \varphi_0(t)$ при $t_0 - \tau(t_0) \leq t \leq t_0$.

Пример 3. Найти решение уравнения

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \cos^2 t)],$$

при $t \geq t_0 = 0$, если начальная функция $x(t_0) = \varphi_0(t)$ при $(t_0 - \cos^2 t_0)|_{t_0=0} \leq t \leq t_0|_{t_0=0}$ (или $1 \leq t \leq 0$).

Пример 4. Найти решение уравнения

$$\dot{x}(t) = f\left[t, x(t), x\left(\frac{t}{2}\right)\right],$$

при $t \geq t_0 = 1$, если начальная функция $x(t_0) = \varphi_0(t)$ при $(t_0 - \frac{t_0}{2})|_{t_0=1} \leq t \leq t_0|_{t_0=1}$ (или $\frac{1}{2} \leq t \leq 1$).

Начальная функция в задачах обычно задаётся или находится экспериментально.

2.2 Решение дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Метод шагов. Примеры.

Наиболее естественным методом решения уравнения с отклоняющимся аргументом является так называемый метод шагов, который заменяет дифференциальное уравнение с запаздыванием серией дифференциальных уравнений без запаздывания.

Рассмотрим дифференциальное уравнение с запаздывающим аргументом

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \tau)],$$

где $\tau \geq 0$, $t - \tau \geq 0$, с заданной начальной функцией $x(t) = \varphi_0(t)$, при $t_0 - \tau \leq t \leq t_0$. Требуется найти решение уравнения при $t \geq t_0$.

Для нахождения решения данного уравнения при $t \geq t_0$ будем пользоваться методом шагов (методом последовательного интегрирования).

Суть метода шагов состоит в том, что сначала необходимо найти решение уравнения для $t_0 \leq t \leq t_0 + \tau$, потом для $t_0 + \tau \leq t \leq t_0 + 2\tau$ и т.д. При этом заметим, например, что так как в области $t_0 \leq t \leq t_0 + \tau$ аргумент $t - \tau$ меняется

в пределах $t_0 - \tau \leq t - \tau \leq t_0$, то в уравнении в данной области вместо $x(t - \tau)$ можно взять начальную функцию $\varphi_0(t - \tau)$. Тогда получим, что для нахождения решения данного уравнения в области $t_0 \leq t \leq t_0 + \tau$ нужно решить обыкновенное дифференциальное уравнение без запаздывания в виде:

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), \varphi_0(t - \tau)],$$

при $t_0 \leq t \leq t_0 + \tau$ с начальным условием $x(t_0) = \varphi(t_0)$.

Теперь, найдя решение этой начальной задачи в виде $x(t) = \varphi_1(t)$, можем поставить задачу нахождения решения на отрезке $t_0 + \tau \leq t \leq t_0 + 2\tau$ и т.д.

Имеем:

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), \varphi_0(t - \tau)],$$

при $t_0 \leq t \leq t_0 + \tau$, $x(t_0) = \varphi(t_0)$,

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), \varphi_1(t - \tau)],$$

при $t_0 + \tau \leq t \leq t_0 + 2\tau$, $x(t_0 + \tau) = \varphi_1(t_0 + \tau)$,

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), \varphi_2(t - \tau)],$$

при $t_0 + 2\tau \leq t \leq t_0 + 3\tau$, $x(t_0 + 2\tau) = \varphi_2(t_0 + 2\tau)$,

$$\dot{x}(t) = f[t, x(t), \varphi_n(t - \tau)],$$

при $t_0 + n\tau \leq t \leq t_0 + (n + 1)\tau$, $x(t_0 + n\tau) = \varphi_n(t_0 + n\tau)$,

где $\varphi_i(t)$ есть решение рассматриваемой начальной задачи на отрезке $t_0 + (i - 1)\tau \leq t \leq t_0 + i\tau$, где $i = 1, 2, 3, \dots, n, \dots$

Такой метод шагов решения дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом позволяет определить решение $x(t)$ на некотором конечном отрезке изменения t .

Пример 1. Методом шагов найти решение дифференциального уравнения 1-го порядка с запаздывающим аргументом

$$\dot{x}(t) = 6 \cdot x(t - 1)$$

в области $1 \leq t \leq 3$, если начальная функция при $0 \leq t \leq 1$ имеет вид:

$$x(t) = \varphi_0(t) = t.$$

Решение. Сначала найдём решение исходного уравнения в области $1 \leq t \leq 2$.

Для этого заменим в нём $x(t - 1)$ на $\varphi_0(t - 1)$, т.е.

$$x(t-1) = \varphi_0(t-1) = t|_{t \rightarrow t-1} = t-1$$

и учтём, что $x(1) = \varphi_0(1) = t|_{t=1} = 1$.

Таким образом, в области $1 \leq t \leq 2$ получим обыкновенное дифференциальное уравнение вида

$$\dot{x}(t) = 6 \cdot (t-1) \text{ или } \frac{dx(t)}{dt} = 6(t-1).$$

Решая его, учитывая $x(1) = \varphi_0(1) = t|_{t=1} = 1$, получим решение исходного уравнения при $1 \leq t \leq 2$ в виде

$$x(t) = 3t^2 - 6t + 4 = 3(t-1)^2 + 1.$$

Теперь для нахождения решения исходного уравнения в области $2 \leq t \leq 3$ заменим $x(t-1)$ на $\varphi_1(t-1) = 3(t-1)^2 + 1|_{t \rightarrow t-1} = 3(t-2)^2 + 1$. Получим также дифференциальное уравнение:

$$\dot{x}(t) = 6 \cdot [3(t-2)^2 + 1], x(2) = \varphi_1(2) = 4,$$

решение которого имеет вид:

$$x(t) = 6(t-2)^3 + 6t - 8.$$

Пример 2. Методом шагов найти решение дифференциального уравнения 2-го порядка с запаздывающим аргументом

$$\ddot{x}(t) = 6 \cdot \dot{x}(t-1)$$

в области $1 \leq t \leq 2$, если начальная функция при $0 \leq t \leq 1$ имеет вид

$$x(t) = \varphi_0(t) = t.$$

Решение. Обозначим $\dot{x}(t) = y(t)$, $\ddot{x}(t) = \dot{y}(t)$. Подставляя их в исходное уравнение, получим уравнение 1-го порядка относительно $y(t)$:

$$\dot{y}(t) = 6 \cdot y(t-1)$$

с начальной функцией $\dot{\varphi}_0(t) = 1$ при $0 \leq t \leq 1$.

Для того, чтобы найти решение этого уравнения в области $1 \leq t \leq 2$, заменим в нём $y(t-1) = \dot{\varphi}_0(t-1) = 1$. Получим:

$$\dot{y}(t) = 6 \cdot 1, y = 6t + C$$

Так как $y(1) = 1$, то из последнего уравнения находим $C = -5$. Тогда $y = 6t - 5$ или $\dot{x}(t) = 6t - 5$. Интегрируя последнее уравнение с учётом $x(1) = 1$, получим решение исходного уравнения в области $1 \leq t \leq 2$ в виде

$$x(t) = 3t^2 - 5t + 3.$$

Пример 3. Методом шагов найти решение дифференциального уравнения 1-го порядка с переменным запаздыванием

$$\dot{x}(t) = 2x \cdot (t - \cos t)$$

в области $0 \leq t \leq 1$, при $t_0 = 0$, если начальная функция в области $(t_0 - \cos t_0)|_{t_0=0} \leq t \leq t_0|_{t_0=0}$ (или $-1 \leq t \leq 0$) имеет вид

$$x(t) = \varphi_0(t) = t.$$

Решение. Согласно методу шагов при $0 \leq t \leq 1$ в исходном уравнении заменим $x \cdot (t - \cos t)$ на $\varphi_0 \cdot (t - \cos t) = t - \cos t$. Тогда мы получим обыкновенное дифференциальное уравнение 1-го порядка:

$$\dot{x}(t) = 2 \cdot (t - \cos t), x(0) = t|_{t=0} = 0.$$

Интегрируя его, получим решение исходного уравнения в области $0 \leq t \leq 1$ в виде $x(t) = t^2 - 2 \sin t$.

2.3 Периодические решения линейного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом. Примеры

Рассмотрим линейное однородное дифференциальное уравнение n-го порядка с запаздывающим аргументом

$$\frac{d^n x(t)}{dt^n} + \sum_{k=0}^{n-1} a_k \frac{d^k x(t)}{dt^k} + \sum_{k=0}^{n-1} b_k \frac{d^k x(t-\tau)}{dt^k} = 0, \quad 2.1$$

где a_k, b_k, τ – постоянные величины и $\tau > 0$.

Найдём решение данного уравнения методом Эйлера в виде $x(t) = e^{\lambda t}$, где λ – неизвестная действительная или комплексная величина.

Понятно, что если $x(t) = e^{\lambda t}$, то $\dot{x}(t) = \lambda e^{\lambda t}$, $\ddot{x}(t) = \lambda^2 e^{\lambda t}$, ..., $x^{(n)}(t) = \lambda^n e^{\lambda t}$; $x(t-\tau) = e^{\lambda(t-\tau)} = e^{\lambda t} \cdot e^{-\tau\lambda}$, $\dot{x}(t-\tau) = \lambda e^{\lambda t} \cdot e^{-\tau\lambda}$, ..., $x^{(n-1)}(t-\tau) = \lambda^{n-1} \cdot e^{\lambda t} \cdot e^{-\tau\lambda}$.

Подставляя эти выражения в уравнение 2.1 и разделив обе части уравнения на $e^{\lambda t} \neq 0$, получим характеристическое уравнение в виде

$$\lambda^n + \sum_{k=0}^{n-1} a_k \lambda^k + \sum_{k=0}^{n-1} b_k \lambda^k e^{-\lambda \tau} = 0.$$

Далее будут иметься в виду чисто периодические решения уравнения (2.1).

Такие решения будут существовать в случае наличия у характеристического уравнения чисто мнимых корней $\pm i\lambda_k (k = 1, 2, \dots, l)$, где λ_k – действительные числа $l \leq n$. В этом случае среди решений исходного уравнения будут иметься чисто периодические независимые решения

$$\begin{aligned} &\cos \lambda_1 t, \cos \lambda_2 t, \dots, \cos \lambda_l t, \\ &\sin \lambda_1 t, \sin \lambda_2 t, \dots, \sin \lambda_l t \end{aligned}$$

И общее периодическое решение уравнения (2.1) будет иметь вид

$$x(t) = C_1 \cos \lambda_1 t + C_2 \cos \lambda_2 t + \dots + C_n \cos \lambda_n t + \overline{C_1} \sin \lambda_1 t + \overline{C_2} \sin \lambda_2 t + \dots + \overline{C_n} \sin \lambda_n t, \text{ где } C_k \text{ и } \overline{C_k} (k = 1, 2, \dots, l) \text{ – произвольные постоянные.}$$

Из исследований известного математика Л. Э. Эльсгольца известно, что число различных независимых решений (и не только периодических) исходного уравнения не превосходит n .

Пример 1. Найти периодические решения линейного дифференциального уравнения второго порядка с запаздывающим аргументом

$$\ddot{x}(t) - 2\dot{x}\left(t - \frac{\pi}{2}\right) + 3x(t) = 0.$$

Решение. Найдём решение данного уравнения методом Эйлера в виде $x(t) = e^{\lambda t}$, где λ – пока неизвестные числа. Найдём первую и вторую производную $x(t)$:

$$\dot{x}(t) = \lambda e^{\lambda t}, \ddot{x}(t) = \lambda^2 e^{\lambda t}; \text{ а также производную функции } x\left(t - \frac{\pi}{2}\right) = e^{\lambda t} \cdot e^{-\frac{\pi}{2}\lambda} :$$

$$\dot{x}\left(t - \frac{\pi}{2}\right) = \lambda \cdot e^{\lambda t} \cdot e^{-\frac{\pi}{2}\lambda}.$$

Подставляя найденные значения в исходное уравнение и разделив обе части на $e^{\lambda t} \neq 0$, получим характеристическое уравнение исходного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом

$$\lambda^2 - 2\lambda e^{-\frac{\pi}{2}\lambda} + 3 = 0$$

Это уравнение имеет чисто мнимые корни $\lambda_{1,2} = \pm i, \lambda_{3,4} = \pm 3i$. Подставляя их в характеристическое уравнение, пользуясь известными формулами Эйлера $e^{\pm i\varphi} = \cos \varphi \pm i \sin \varphi$, получим:

При $\lambda_1 = i$ имеем

$$i^2 - 2ie^{-\frac{\pi}{2}i} + 3 = -1 - 2i \left(\cos \frac{\pi}{2} - i \sin \frac{\pi}{2} \right) + 3 = -1 - -2i(-i) + 3 = \\ = -1 + 2i^2 + 3 = -1 - 2 + 3 = 0,$$

при $\lambda_2 = -i$ имеем

$$i^2 + 2ie^{-\frac{\pi}{2}i} + 3 = -1 + 2i \left(\cos \frac{\pi}{2} + i \sin \frac{\pi}{2} \right) + 3 = -1 + 2i^2 + 3 = \\ = -1 - 2 + 3 = 0,$$

при $\lambda_3 = 3i$ имеем

$$(3i)^2 - 2 \cdot 3ie^{-\frac{3\pi}{2}i} + 3 = -9 - 6i \left(\cos \frac{3\pi}{2} - i \sin \frac{3\pi}{2} \right) + 3 = \\ = -9 + 6i^2 + 3 = -9 + 6 + 3 = 0,$$

при $\lambda_4 = -3i$ имеем

$$(-3i)^2 + 2 \cdot 3ie^{\frac{3\pi}{2}i} + 3 = -9 + 6i \left(\cos \frac{3\pi}{2} + i \sin \frac{3\pi}{2} \right) + 3 = \\ = -9 - 6i^2 + 3 = -9 + 6 + 3 = 0.$$

Тогда корням характеристического уравнения будут соответствовать линейно независимые решения исходного уравнения:

$$x_1(t) = \cos t, x_2(t) = \sin t, x_3(t) = \cos 3t, x_4(t) = \sin 3t.$$

При этом общее периодическое решение исходного дифференциального уравнения можно представить в виде $x(t) = C_1 \cos t + C_2 \sin t + C_3 \cos 3t + C_4 \sin 3t$, где C_1, C_2, C_3, C_4 – произвольные постоянные.

Пример 2. Найти периодические решения линейного дифференциального уравнения 2-го порядка с запаздывающим аргументом

$$2\ddot{x}(t) - x\left(t - \frac{\pi}{2}\right) + 2\dot{x}\left(t - \frac{\pi}{2}\right) - \dot{x}(t) = 0.$$

Решение. Найдём решение данного уравнения методом Эйлера в виде $x(t) = e^{\lambda t}$, где λ – пока неизвестные числа, с учётом того, что $\dot{x}(t) = \lambda e^{\lambda t}$, $\ddot{x}(t) = \lambda^2 e^{\lambda t}$; а $x\left(t - \frac{\pi}{2}\right) = e^{\lambda t} \cdot e^{-\frac{\pi}{2}\lambda}$ и её производная $\dot{x}\left(t - \frac{\pi}{2}\right) = \lambda \cdot e^{\lambda t} \cdot e^{-\frac{\pi}{2}\lambda}$.

Подставляя найденные значения в исходное уравнение и разделив обе части на $e^{\lambda t} \neq 0$, получим характеристическое уравнение исходного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом:

$$2\lambda^2 + (2\lambda - 1) \cdot e^{-\frac{\pi}{2}\lambda} - \lambda = 0.$$

Это уравнение имеет чисто мнимые корни $\lambda_{1,2} = \pm i$. Тогда линейно независимые решения исходного уравнения, соответствующие этим корням характеристического уравнения имеют вид

$$x_1(t) = \cos t, x_2(t) = \sin t,$$

а общее периодическое решение исходного дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом представляется в виде $x(t) = C_1 \cos t + C_2 \sin t$, где C_1 и C_2 – произвольные постоянные.

2.4 Приближенный метод разложения неизвестной функции с запаздывающим аргументом по степеням запаздывания. Примеры

Пусть нам дано дифференциальное уравнение с запаздывающим аргументом $\dot{x}(t) = f[t, x(t), x(t - \tau)]$, $\tau > 0$, разрешенное относительно функции $x(t - \tau)$:

$$x(t - \tau) = F[t, x(t), \dot{x}(t)]. \quad 2.2$$

Если при малом запаздывании τ разложить функцию $x(t - \tau)$ в ряд Тейлора вокруг значения $\tau_0 = 0$

$$x(t - \tau) \cong x(t) - \dot{x}(t)\tau + \frac{\ddot{x}(t)}{2!}\tau^2 + \dots + \frac{(-1)^n x^{(n)}(t)}{n!}\tau^n + \dots,$$

то вместо исходного дифференциального уравнения 2.2 будет уравнение

$$x(t) - \dot{x}(t)\tau + \frac{\ddot{x}(t)}{2!}\tau^2 + \dots + \frac{(-1)^n x^{(n)}(t)}{n!}\tau^n + \dots \cong F[t, x(t), \dot{x}(t)] \quad 2.3$$

Исследования показали, что довольно хорошие результаты можно получить, если ограничиваться двумя членами разложения

$$x(t - \tau) \cong x(t) - \dot{x}(t)\tau.$$

Тогда вместо уравнения 2.3 будет дифференциальное уравнение уже без отклонения аргумента:

$$x(t) - \dot{x}(t)\tau = F[t, x(t), \dot{x}(t)].$$

Пример 1. Найти решение дифференциального уравнения второго порядка с запаздывающим аргументом

$$\ddot{x}(t) - \dot{x}(t) + x(t) - x\left(t - \frac{1}{2}\right) = 0$$

методом разложения функции от запаздывания по формуле Маклорена.

Решение. Разложив функцию $x\left(t - \frac{1}{2}\right)$ по формуле Маклорена и, ограничиваясь двумя первыми членами этого разложения, получим линейное дифференциальное уравнение без запаздывания

$$\ddot{x}(t) - \frac{1}{2}x(t) = 0.$$

Решая его методом Эйлера ($x(t) = e^{kt}$), получим

$$x(t) = C_1 + C_2 e^{\frac{t}{2}}.$$

Заключение

Таким образом, обобщая всё вышесказанное, можно сделать вывод о том, что в настоящее время существует множество методов решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом, основанных на различных математических теориях. Все они значительно упрощают вычисления сложных математических конструкций, описывающих разнообразные нетривиальные практические задачи и процессы.

Нами были проанализированы соответствующие литературные источники по заданной теме. В процессе анализа были выявлены и зафиксированы основные понятия данной темы, а также методы решения дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом, раскрыта их основная суть и использование их в зависимости от конкретного вида уравнения.

Подводя итог всему вышеупомянутому, хотелось бы отметить особую роль дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом при решении многих задач математики, физики и химии, так как в задачах не всегда удастся установить функциональное соответствие между искомыми и данными переменными величинами, но зато удастся вывести данное дифференциальное уравнение, позволяющее точно обозначить протекание определенного процесса при определенных условиях.

Список литературы

1. Боярчук А. К., Головач Г. П., Дифференциальные уравнения в примерах и задачах, т. 5; Справочное пособие по высшей математике. – М. Эдиториал УРСС, 1999. — 384 с.
2. Волков И.К., Канатников А.Н. Интегральные преобразования и операционное исчисление: Учеб, для вузов. 2-е изд. / Под ред. В.С. Зарубина, А.П. Крищенко. - М., 2002. - 228 с. (Сер, Математика в техническом университете; Вып. XI).
3. Геворкян, Э.А. Дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом: Учебное пособие, руководство по изучению дисциплины, сборник задач по дисциплине, учебная программа по дисциплине / Московский государственный университет экономики, статистики и информатики – М.: 2004. – 79 с.
4. Дубков А.А., Агудов Н.В. Преобразование Лапласа: Учебно-методическое пособие. – Нижний Новгород: Нижегородский госуниверситет, 2016. - 36 с.
5. Мышкис, А. Д. Общая теория дифференциальных уравнений с запаздывающим аргументом// УМН, 1949, том 4, выпуск 5(33), 99–141
6. Мышкис, А.Д. "Линейные дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом"// Гостехиздат, М. 1951
7. Пискунов, Н. С. Дифференциальное и интегральное исчисления для втузов, т. 2; Учебное пособие для втузов. – 13-е изд. – М.: Наука, Главная редакция физико-математической литературы, 1985. – 560 с.
8. Эльсгольц, Л. С. Введение в теорию дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом [Текст] : монография / Л.С. Эльсгольц, С.Б. Норкин. - 2-е изд., перераб. и доп. - Москва : Наука, 1971. - 296 с. : ил. - Библиогр.: с. 257-296.